



بیست و هفتمین کنفرانس اپتیک و
فوتوونیک ایران و سیزدهمین کنفرانس
مهندسی و فناوری فوتونیک ایران،
دانشگاه سیستان و بلوچستان،
 Zahedan, Iran.
 ۱۴-۱۶ بهمن ۱۳۹۹



کد مقاله : A-۱۰-۲۵۱۵-۱

بررسی عملکرد ژیروسکوپ تار نوری در آرایش ماخ-زندر با در نظر گرفتن اثر ورنیه

مهران فر، محمدرضا، کشاورز، علیرضا، پاکارزاده، حسن
دانشکده فیزیک، دانشگاه صنعتی شیراز، شیراز، ایران

چکیده - امروزه مطالعه و ساخت حسگرهای چرخنده نوری با اثر سایناک که در آغاز قرن بیستم معرفی شد، مورد توجه است. در این مقاله با معرفی یک ژیروسکوپ تار نوری با ساختاری مبتنی بر تداخل سنج ماخ زندر و اثر سایناک، با اضافه کردن یک حلقه تشدید، عملکرد ناشی از اثر ورنیه را بررسی می‌کنیم. نتایج نشان می‌دهند که در نظر گرفتن چنین اثری در ساختار ژیروسکوپ تار نوری اثر مستقیم در میدان خروجی و نیز اختلاف فاز حاصل خواهد داشت که به نوبه خود می‌توان کنترل بیشتری روی حساسیت حسگرهای ژیروسکوپ تار نوری داشت.

کلید واژه - ژیروسکوپ تار نوری، تداخل سنج ماخ زندر، اثر ورنیه

Investigation of the Vernier-Effect in an Optical Fiber Gyroscope with Mach-Zender Interferometer

Mehranfar, Mohammadreza, Keshavarz, Alireza, Pakarzadeh, Hassan
Department of Physics, Shiraz University of Technology, Shiraz, Iran

Abstract- Today, the study and manufacture of optical rotating sensors with the Sagnac effect that was introduced at the beginning of the twentieth century are noteworthy. In this paper, by introducing an optical fiber gyroscope with a structure based on Mach Zander's interferometer and the Sagnac effect, we add a resonant loop to examine the performance of the Vernier effect. The results show that considering such an effect on the structure of the optical fiber gyroscope will have a direct effect on the output field as well as the phase difference, which in turn can have more control over the sensitivity of the optical fiber gyroscope sensors.

Keywords: Fiber Optic Gyroscope, Mach-Zender Interferometer, Vernier-Effect

به مسیر دایروی به وسیله یک جدا کننده به دو پرتو تقسیم می‌شود که اگر سیستم در حالت تعادل باشد، هر دو پرتو، مسیر اپتیکی را در یک زمان طی می‌کنند و دریک فاز به منبع بازمی‌گردند. اختلاف مسیر اپتیکی بین دو پرتو به وجود خواهد آمد که منجر به اختلاف فاز $\Delta\phi$ خواهد شد [۴].



شکل ۱: طرح نمادین تداخل‌سنج ماخ-زندر با حلقه سایناک [۱].

این اختلاف به کمک تداخل‌سنج ماخ-زندر قابل اندازه‌گیری است. تداخل‌سنج ماخ-زندر بر مبنای تداخل دو پرتو با دامنه شکافته شده است و برای اندازه‌گیری اختلاف فاز بین دو باریکه نوری که هم راستا هستند و از منبع نور همدوسی به وجود آمده باشند، به کار می‌رود. این اختلاف فاز باعث تغییر الگوی تداخلی می‌شود که با توجه به آن می‌توان پارامترهای مختلفی را اندازه‌گیری کرد. همانطور که در شکل ۱ ملاحظه می‌شود، اختلاف فاز به وجود آمده توسط حلقه سایناک توسط بازوهای این تداخل‌سنج قابل اندازه‌گیری است. برابر بودن بازوهای سیستم تداخل‌سنج ماخ-زندر موجب رسیدن به بیشترین حساسیت موجود در تار نیز می‌شود. اثر ورنیه نیز که در این پژوهش به ژیروسکوپ تار نوری اضافه شده است، روش خوبی برای افزایش حساسیت در حسگرهای یکپارچه نوری است. در حالت ایده‌آل از یک تداخل‌سنج به عنوان حسگر و از دیگری به عنوان یک مرجع ثابت استفاده می‌شود و نتیجه حاصل از همپوشانی این دو مقیاس باعث بهبود دقت در اندازه‌گیری می‌گردد. برای بررسی فیزیکی انتشار پرتو در سیستم مورد نظر از روش پرتویابی ماتریسی استفاده می‌شود. مطابق شکل ۲ [۱]

مقدمه

با توجه به توسعه روزافزون علم در حوزه‌های گوناگون، حسگرها بخش ویژه‌ای از تحقیقات را به خود اختصاص داده‌اند. در این تحقیقات تلاش شده تا ویژگی‌های حسگرهارا تا حد مطلوبی بهینه کنند. در این میان حسگرهایی که سرعت زاویه‌ای را نسبت به چارچوب مرجع اینرسی اندازه‌گیری می‌کنند، ژیروسکوپ نامیده می‌شوند. ژیروسکوپ عضو اصلی سیستم‌های هدایت اینرسی است و عمده‌ای برای اندازه‌گیری مقدار دوران و ایجاد محورهای مختصات مرجع در وسایل نقلیه هوایی، فضایی و دریایی به کار می‌رود. به طور کلی ژیروسکوپ‌ها به سه دسته مکانیکی، حلقوی لیزری و تار نوری تقسیم می‌شوند. در حال حاضر به دلیل وجود استهلاک، ژیروسکوپ‌های مکانیکی، ژیروسکوپ‌های حلقوی لیزری (RLG)^۱ و ژیروسکوپ‌های تار نوری (FOG)^۲ بیشتر مورد استفاده قرار می‌گیرند [۲، ۱]. ژیروسکوپ تار نوری، حسگری با فناوری نو شامل ساختاری مبتنی بر اثر سایناک است. این نوع ژیروسکوپ‌ها پاسخ‌دهی سریع، حجم و وزن کم، نداشتن قطعه مدور و پایداری با یاس نسبتاً خوبی در مقابل دیگر انواع ژیروسکوپ دارند [۳].

در این پژوهش عملکرد ژیروسکوپ تار نوری با تداخل‌سنج ماخ-زندر و حلقه سایناک با اضافه کردن اثر ورنیه بر اساس آنچه در مرجع [۱] معرفی شده است، مورد مطالعه قرار می‌گیرد.

مبانی نظری

برای شناخت بیشتر سیستم مورد نظر اجزای مختلف به صورت گسسته تشریح می‌شوند و سپس به صورت متوالی در ساختار ژیروسکوپ تار نوری قرار می‌گیرند. شکل ۱ ساختار یک تداخل‌سنج ماخ-زندر و یک حلقه سایناک معرفی شده است. در حلقه سایناک پرتوی نور وارد شده

$$\begin{bmatrix} S_6^c \\ S_6^{cc} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & \alpha_{loss,s} e^{j\phi s} \\ \alpha_{loss,s} e^{j\phi s} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} S_{u,5} \\ S_{I,5} \end{bmatrix} = T_{sagnac} \begin{bmatrix} S_{u,5} \\ S_{I,5} \end{bmatrix} \quad (5)$$

$$\begin{bmatrix} S_7^- \\ S_{out} \end{bmatrix} = q_3 D C_3 T_{MZi} q_4 D C_4 \begin{bmatrix} S_6^c \\ S_6^{cc} \end{bmatrix} \quad (6)$$

در این روابط s معرف دامنه پرتو در هر قسمت است که با کمک ماتریس‌های عبور در هر جزء از حسگر جداگانه بدست می‌آیند. بنابر روابط فوق می‌توان S_{out} را پرتو خروجی دانست و بنابراین به راحتی می‌توان ضریب عبور را بدست آورد:

$$T = \frac{s_{out}}{s_{in}} \quad (7)$$

با در نظر گرفتن نظریه تداخل سنج سایناک در ساختار ژیروسکوپ تار نوری مانند شکل ۱ در حلقه تار، حساسیت تار با رسیدن دو پرتو ساعتگرد و پاد ساعتگرد موجود در حلقه به قسمت فتوآشکارساز تعیین می‌شود که این حساسیت بسته به تعداد دور حلقه تارنوری و همچنین اثرات نوری می‌باشد که افزایش و کاهش هریک از این عوامل یاد شده موجب افزایش و بر عکس موجب کاهش مقدار اختلاف فاز در فتوآشکارساز و در نتیجه میزان حساسیت در ژیروسکوپ تار نوری رابه دنبال خواهد داشت. این اختلاف فاز از طریق رابطه زیر بدست می‌آید [۵].

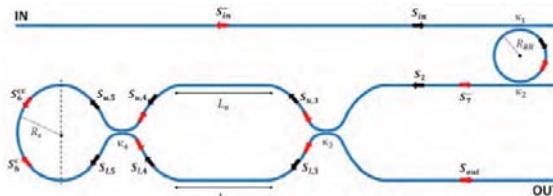
$$\phi_s = \frac{2\pi L D}{\lambda c} \Omega \quad (8)$$

که در این رابطه Ω نرخ چرخش می‌باشد.

شبیه‌سازی

در این پژوهش عملکرد ساختار ماخ-زندر و حلقه سایناک با اثر ورنیه به عنوان یک ژیروسکوپ تار نوری در نظر گرفته شده است. برای این منظور نمودارهای عبور اختلاف فاز مناسب با طول موج رسم شدند. ضریب عبور حسگر تار نوری با ضرایب جفت‌شدنگی k_i به ازای مقادیر $i = 3, 4$ به صورت معکوس مناسب خواهد بود. برای مقادیر طول موجی بین 1460 تا 1580 نانومتر ضریب

عنوان ساختار اصلی در این تحقیق شامل تشدیدگر حلقوی، تداخل سنج ماخ-زندر و حلقه سایناک می‌باشد. در ساختار مورد نظر، قبلاً ورود نور به تداخل سنج باهدف تقویت نور ورودی از یک تشدیدگر حلقوی استفاده می‌شود.



شکل ۲: ساختار حسگر تارنوری شامل تشدیدگر حلقوی تداخل سنج ماخ-زندر و حلقه سایناک [۱].

می‌توان نشان داد که پرتو ورودی پس از عبور از تشدیدگر به تداخل سنج S_2 از رابطه زیر بدست می‌آید [۱].

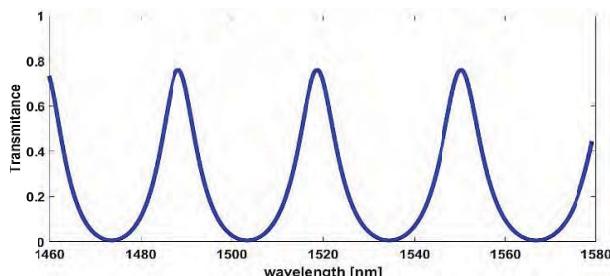
$$S_2 = S_{in} \frac{-\sqrt{\alpha_{loss,RR}} q_1 q_2 r_1 r_2 e^{-i\frac{\phi_{RR}}{2}}}{1 - \alpha_{loss,RR} q_1 q_2 t_1 t_2 e^{-i\phi_{RR}}} \quad (1)$$

در این رابطه $\alpha_{loss,RR}$ ضریب تضعیف تشدیدگر حلقوی است و مقادیر $t_i r_i$ مناسب با ضریب جفت شدنگی (K) هستند ($K = \sqrt{1 - k_i}$ و $r_i = \sqrt{k_i}$). علاوه بر این q_i ها عامل افت در جفت‌شدنگی بین ساختارها هستند. اختلاف فاز ϕ حاصل از ضرب طول مسیر در ثابت انتشار خواهد بود که برای هر کدام از اجزای سیستم به طور جداگانه محاسبه خواهد شد. معادلات اصلی برای بررسی ورودی و خروجی با کمک ماتریس‌های انتقال از هر یک از اجزاء بدست خواهد آمد به طوری که [۱]:

$$\begin{bmatrix} S_{u,3} \\ S_{I,3} \end{bmatrix} = q_3 \begin{bmatrix} t_3 & -jr_3 \\ -jr_3 & t_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} S_2 \\ 0 \end{bmatrix} = q_3 T_{DC_3} \begin{bmatrix} S_2 \\ 0 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} S_{u,4} \\ S_{I,4} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha_{loss,u} e^{j\phi u} & 0 \\ 0 & \alpha_{loss,I} e^{j\phi l} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} S_{u,3} \\ S_{I,3} \end{bmatrix} = T_{MZi} \begin{bmatrix} S_{u,3} \\ S_{I,3} \end{bmatrix} \quad (3)$$

$$\begin{bmatrix} S_{u,5} \\ S_{I,5} \end{bmatrix} = q_4 \begin{bmatrix} t_4 & -jr_4 \\ -jr_4 & t_4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} S_{u,4} \\ S_{I,4} \end{bmatrix} = q_4 T_{DC4} \begin{bmatrix} S_{u,4} \\ S_{I,4} \end{bmatrix} \quad (4)$$



شکل ۴: ضریب عبور حاصل از ساختار ماخ-زندر برای ضرایب جفت شدگی $k_4 = 0.25$ و $k_3 = 0.25$ بدون اثر ورنیه

نتیجه گیری

در این مقاله و با در نظر گرفتن اثر ورنیه عملکرد این اثر بر میزان حساسیت ژیروسکوپ بررسی شد. برای این منظور با محاسبه فاصله قله تا قله که اثر مستقیم روی حساسیت سیستم دارد به کمک نرم افزار متلب و محاسبه ضریب عبور کل سیستم در بازه طول موجی خاص شبیه سازی شد. نتایج نشان می دهد که با اضافه کردن یک حلقة تشديید و اثر ورنیه می توان روی خروجی و ضریب عبور و نیز حساسیت حسگرهایی که با این ساختار طراحی می شوند کنترل بیشتری داشت.

مرجع ها

[۱] Troia, Benedetto, Francesco De Leonardi, and Vittorio MN Passaro. "Cascaded ring resonator and Mach-Zehnder interferometer with a Sagnac loop for Vernier-effect refractive index sensing." Sensors and Actuators B: Chemical 240 (2017): 76-89.

[۲] Liao, Hao, Ping Lu, Xin Fu, Xinyue Jiang, Wenjun Ni, ۲[

Fiber Optic Gyroscope^۱ Ring Laser Gyroscope

Deming Liu, and Jiangshan Zhang. "Sensitivity amplification of fiber-optic in-line Mach-Zehnder Interferometer sensors with modified Vernier-effect." Optics express 25, no. 22 (2017): 26988-26909.

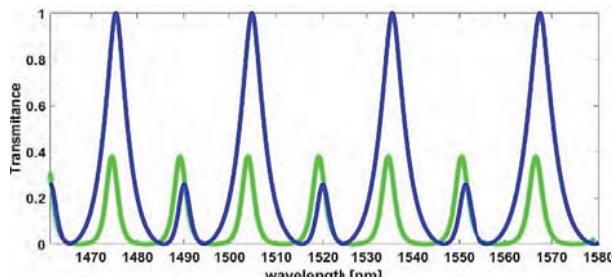
[۳] La Notte, Mario, Benedetto Troia, Tommaso Muciaccia, Carlo Edoardo Campanella, Francesco De Leonardi, and Vittorio Passaro. "Recent advances in gas and chemical detection by Vernier effect-based photonic sensors." Sensors 14, no. 3 (2014): 4831-4855.

[۴] Shao, Li-Yang, Yuan Luo, Zhiyong Zhang, Xihua Zou, Bin Luo, Wei Pan, and Lianshan Yan. "Sensitivity-enhanced temperature sensor with cascaded fiber optic Sagnac interferometers based on Vernier-effect." Optics Communications 336 (2015): 73-76.

[۵] Merlo, S., Norgia, M., & Donati, S. (2000). Fiber gyroscope principles. *Handbook of Fibre Optic Sensing Technology*, 1-23.

اختلاف فازهای عبوری از حسگر تار نوری در شکل های

۳ و ۴ رسم شده است.



شکل ۳: ضریب عبور حاصل از ساختار ماخ-زندر و حلقه سایناک با اثر ورنیه برای مقادیر ضرایب جفت شدگی $k_4 = 0.5$ و $k_3 = 0.25$ در نمودار سبز رنگ و $k_4 = 0.25$ و $k_3 = 0.25$ در نمودار آبی رنگ

شکل ۳ ضریب عبور بهنجار حسگر تاری نوری با ساختار ماخ-زندر و حلقه سایناک را نشان می دهد که با در نظر گرفتن اثر ورنیه به صورت دوره ای نمایان می شود، موجب افزایش فاصله قله عبور یا FSR می گردد. علاوه بر این نمودار آبی رنگ معرف میزان عبور برای ضرایب جفت شدگی $k_3 = 0.25$ و $k_4 = 0.25$ است و نمودار سبز رنگ برای ضرایب $k_3 = 0.5$ و $k_4 = 0.1464$ است. در این حالت اختلاف بین دو قله عبوری در نمودار آبی رنگ FSR_1 و اختلاف دو قله نمودار سبز رنگ $FSR_2 = \frac{FSR_1}{2}$ می باشد به طوری که FSR_2 به عنوان شرط ورنیه برقرار است و در صورتی که FSR_2 زیاد شود، اختلاف فاز نمودار سبز رنگ نیز زیاد می شود. در حالت کلی افزایش اختلاف فاز باعث افزایش جریان در خروجی و نهایتا منجر به تقویت حساسیت در کل سیستم می گردد. همچنین در شکل ۴ ضریب عبور حسگر تار نوری با ساختار ماخ-زندر و حلقه سایناک بدون اثر ورنیه می باشد. علاوه بر این در حالت تعادل ضرایب جفت شده که $k_4 = 0.5$ و $k_3 = 0.5$ خواهند بود که مطلوب ترین حالت برای سنجش در حسگرهای شامل حلقة تشديیدگر و تداخل سنج ماخ-زندر است فاصله قله ها بيشتر است که در اين حالت حساسیت کمتری خواهیم داشت.